

**CỘNG HÒA XÃ HỘI CHỦ NGHĨA VIỆT NAM**  
**Độc lập - Tự do - Hạnh phúc**

**LÝ LỊCH KHOA HỌC**

*(Dành cho ứng viên/thành viên các Hội đồng Giáo sư)*



**1. Thông tin chung**

- Họ và tên: NGUYỄN HUY PHƯƠNG
- Năm sinh: 19/02/1975
- Giới tính: Nam
- Trình độ đào tạo (TS, TSKH) (năm, nơi cấp bằng): Tiến sĩ năm 2000, trường Đại học Năng lượng Mát-xcơ-va

- Chức danh Giáo sư hoặc Phó giáo sư (năm, nơi bổ nhiệm): Phó giáo sư năm 2019, trường Đại học Bách khoa Hà Nội

- Ngành, chuyên ngành khoa học: Tự động hóa

- Chức vụ và đơn vị công tác hiện tại (hoặc đã nghỉ hưu từ năm): Phó hiệu trưởng trường Điện – Điện tử, trường Đại học Bách khoa Hà Nội

- Chức vụ cao nhất đã qua:.....

- Thành viên Hội đồng Giáo sư cơ sở (nếu có) (năm tham gia, tên hội đồng, cơ sở đào tạo):  
2020, 2021 Hội đồng Điện-Điện tử-Tự động hóa, trường Đại học Bách khoa Hà Nội

- Thành viên Hội đồng Giáo sư ngành (nếu có) (năm tham gia, tên hội đồng, nhiệm kỳ):  
.....

- Thành viên Hội đồng Giáo sư nhà nước (nếu có) (năm tham gia, tên hội đồng, nhiệm kỳ):  
.....

**2. Thành tích hoạt động đào tạo và nghiên cứu (thuộc chuyên ngành đang hoạt động)**

**2.1. Sách chuyên khảo, giáo trình**

a) Tổng số sách đã chủ biên: .....sách chuyên khảo;..... giáo trình.

b) Danh mục sách chuyên khảo, giáo trình trong 05 năm liền kề với thời điểm được bổ nhiệm thành viên Hội đồng gần đây nhất (*tên tác giả, tên sách, nhà xuất bản, năm xuất bản, mã số ISBN, chỉ số trích dẫn*).

**2.2. Các bài báo khoa học được công bố trên các tạp chí khoa học**

a) Tổng số đã công bố: 15 bài báo tạp chí trong nước; 14 bài báo tạp chí quốc tế.

b) Danh mục bài báo khoa học công bố trong 05 năm liền kề với thời điểm được bổ nhiệm thành viên Hội đồng gần đây nhất (*tên tác giả, tên công trình, tên tạp chí, năm công bố, chỉ số IF và chỉ số trích dẫn - nếu có*):

TT	Tên công trình ( <i>bài báo, công trình...</i> )	Là tác giả hoặc là đồng tác giả công trình	Nơi công bố ( <i>tên tạp chí đã đăng</i> )	Năm công bố
1	Efficiency Improvement of Permanent Magnet BLDC Motors for Electric Vehicles	Vuong Dang Quoc, Dinh Bui Minh, <b>Phuong Nguyen Huy</b>	Engineering, Technology Applied Science and Research ISBN 2241-4487, v.11, p. 7615-8618	2021
2	Modeling and Control of a Novel Structure of the 4DOF-Hybrid Magnetic Bearings	Dinh Dat Vu, Quang Dich Nguyen, <b>Huy Phuong Nguyen</b>	Journal of Measurement, Control, and Automation, ISBN 1859-0551 v. 2, p. 1-8	2021
3	Fully DSP-Based Control of an Active Voltage Conditioner	Vu Thi Ngoc Van, Nguyen Dinh Ngoc, <b>Nguyen Huy Phuong</b> , Vu Hoang Phuong, Nguyen Quang Dich, Tran Trong Minh	Journal of Science and Technology (Smart Systems and Devices), ISBN 2734-9373, v.1, p. 116-123	2021
4	Performance evaluation and improvement of hybrid magnetic bearings with auxiliary clearance	Dinh Dat Vu, Quang Dich Nguyen, <b>Huy Phuong Nguyen</b>	Journal of Measurement, Control, and Automation, ISBN 1859-0551 v. 1, p. 1-7	2021
5	E-Engine for a Long-Tail Boat, an Application in ASEAN-Design and Comparison with Internal Combustion Engine	T. V. Tran, <b>H. P. Nguyen</b> , S. Phoemsaphawee, S. Kreuawan	World Electric Vehicle Journal, ISBN 2032-6653, v. 12, p. 1-11	2021
6	Dynamic Surface Control of the Axial-Flux Permanent Magnet Motor with Speed Sensorless Algorithm	Manh Tung Ngo, Quang Dang Pham, <b>Huy Phuong Nguyen</b> , Tung Lam Nguyen	International Conference on Engineering Research and Applications, ISBN 978-3-030-64718-6, p. 350-358	2020
7	Developing a Smart Device for Measuring and Monitoring Ammonia Concentration	BUI Dang Thanh, PHAM Van Truong, <b>NGUYEN Huy Phuong</b>	Journal of Science and Technology, ISBN 2354-1083, v. 147, p. 7-13	2020
8	SRM and IM for E-Scooter based on Driving Cycle Design Comparison	Tran Tuan Vu, Kreuawan Sangkla, Somsiri Pakasit, Kanovate, <b>Nguyen Huy Phuong</b>	IEEJ Transaction on Electrical and Electronic Engineering, ISBN 1931-4973, v. 15, p. 931-938	2020
9	Design and simulate the communication of instrument and control systems using WirelessHART	<b>Nguyen Huy Phuong</b> , Cao ngoc Khanh, and Bui Dang Thanh	Journal of Science and Technology, ISBN 2354-1083, v. 139, p. 7-11	2019
10	Analysis and Control of Slotless Self-Bearing Motor	<b>Huy Phuong Nguyen</b> , Xuan Bien Nguyen, Trung Tuyen Bui,	Actuators, ISBN 2076-0825, v. 8, p. 57	2019

		Satoshi Ueno, Quang Dich Nguyen		
11	Highly sensitive and low detection limit of resistive NO <sub>2</sub> gas sensor based on a MoS <sub>2</sub> /graphene two-dimensional heterostructures	Hoang Si Hong, <b>Nguyen Huy Phuong</b> , Nguyen Thanh Huong, Nguyen Hoang Nam, Nguyen Thi Hue	Applied Surface Science, ISBN 0169-4332, v. 492, 449-454	2019
12	Designing and Optimizing Control of Central Chiller Plant for High-Rise Buildings	<b>Nguyen Huy Phuong</b> , Phan Quy, and Bui Dang Thanh	GMSARN International Journal, ISBN 1905-9094, v. 13	2019
13	An effective H <sub>2</sub> S sensor based on SnO <sub>2</sub> nanowires decorated with NiO nanoparticles by electron beam evaporation	Tran Thi Ngoc Hoa, <sup>a</sup> Nguyen Duc Hoa, <sup>*a</sup> Nguyen Van Duy, <sup>*a</sup> Chu Manh Hung, <sup>a</sup> Dang Thi Thanh Le, <sup>a</sup> Nguyen Van Toan, <sup>a</sup> <b>Nguyen Huy Phuong</b> <sup>*b</sup> and Nguyen Van Hieu	RSC Advances, ISBN 2046-2069, v. 9, p. 13887–13895	2019
14	Design of E-Scooter Motor with Thermal Analysis based on Driving Cycle	Tungpimolrut Kanokvate, Tran Tuan Vu, Kreuawan Sangkla, <b>Nguyen Huy Phuong</b>	Grand Renewable Energy proceedings, ISBN 2434-0871, p. 300-304	2019
15	A systematic parameter tuning of PI current controller for LCL-type active rectifiers under unbalanced grid voltage conditions	<b>Phuong Nguyen</b> , Phuong Vu, Nam Hoang, Ngoc Nguyen, Quan Nguyen, Hung Do	Journal of Electrical Systems, ISBN1112-5209, v. 15, p. 159-168	2019
16	Nonlinear Control of an Active Magnetic Bearing with Output Constraint	Danh Huy Nguyen, Tung Lam Nguyen, Linh Nguyen, <b>Huy Phuong Nguyen</b>	International Journal of Electrical and Computer Engineering (IJECE), ISBN 2088-8708, v. 8, p. 3666-3677	2018
17	Electromagnetic design for permanent magnet synchronous servomotor	Nguyen Duc Bac, Tran Tuan Vu, Nguyen The Cong, <b>Nguyen Huy Phuong</b> , Nguyen Van Thien	EPU Journal of Science and Technology for Energy, ISBN 1859 – 4557, v. 16, p. 51-59	2018
18	Implementation of PMSM Servo Drive Using Digital Signal Processing	Nguyen Nhu Hien, Tran Minh Truong, Vu Hoang Phuong, Nguyen Dinh Ngoc, Quang Bui Dang, <b>Nguyen Huy Phuong</b>	11th Regional Conference on Electrical and Electronic Engineering, ISBN: 9781728123943	2018
19	Low Cost Motor Drive Technologies for ASEAN Electric Scooter	Tran Tuan Vu, Kreuawan Sangkla,	JEET - Journal of Electrical Engineering and Technology,	2018

		Somsiri Pakasit, <b>Nguyen Huy Phuong</b>	1975-0102, v. 13, p. 1578-1585	
20	Fast response of carbon monoxide gas sensors using a highly porous network of ZnO nanoparticles decorated on 3D reduced graphene oxide	Hoang Si Hong, Nguyen Hai Ha, Dao Duc Thinh, Nguyen Thanh Huong, <b>Nguyen Huy Phuong</b> , Phan Duy Thach	Applied Surface Science, ISBN 0169-4332, v. 434, p. 1048-1054	2018
21	A Linear control for Active voltage conditioner	Vu Hoang Phuong, Tran Trong Minh, Vu Thi Ngoc Van, <b>Nguyen Huy Phuong</b> , Nguyen Quang Dich	The 3rd ASEAN Smart Grid Congress & The 5th International Conference on Sustainable Energy, pp. 185-190, 2017.	2017
22	Điều khiển bộ chỉnh lưu tích cực sử dụng mạch lọc LCL trong điều kiện lưới điện không cân bằng	Vũ Hoàng Phương, Hoàng Thành Nam, Trần Trọng Minh, <b>Nguyễn Huy Phương</b>	Chuyên san Đo lường, Điều khiển và Tự động hóa, ISBN 1859-0551, v. 20, p. 45-51	2017
23	Phương pháp điều khiển hạn chế quá điều chỉnh cho ổ từ chủ động	Giang Hồng Quân, Nguyễn Danh Huy, Nguyễn Tùng Lâm, <b>Nguyễn Huy Phương</b>	Tạp chí KH-CN các trường ĐHK-T, ISBN 2354-1083, v. 121, p. 9-15	2017
24	Ổ định ổ đỡ từ chủ động với hạn chế đầu ra và sử dụng bộ quan sát tốc độ	Nguyễn Danh Huy, Nguyễn Tùng Lâm, <b>Nguyễn Huy Phương</b>	Chuyên san Kỹ thuật Điều khiển và Tự động hóa, ISBN 1859-0551, v. 18, p. 49-56	2017
25	Điều khiển chỉnh lưu tích cực trong điều kiện điện áp lưới mất cân bằng	Ngoc Nguyen Dinh, Nam Hoang Thanh, Phuong Vu Hoang, Minh Tran Trong and <b>Phuong Nguyen Huy</b>	Hội nghị Điều khiển và Tự động hóa toàn quốc lần thứ 4, VCCA, ISBN 978-604-73-5569-5	2016
26	Điều khiển Động cơ Đồng bộ cực lỗi khe hở dọc trục	Tung Manh, Đặng Phạm Quang, Địch Nguyễn Quang and <b>Phuong Nguyễn Huy</b>	Hội nghị Điều khiển và Tự động hóa toàn quốc lần thứ 4, VCCA, ISBN 978-604-73-5569-5	2016
27	Nghiên cứu bộ điều khiển trượt lũy thừa cho ổ từ chủ động 4 cực	Nguyễn Quang Địch và <b>Nguyễn Huy Phương</b>	Chuyên san Điều khiển và Tự động hóa, ISSN: 1859-0551	2016
28	Analysis to proposed a novel structure hybrid magnetic bearing	Vũ Đình Đạt, Nguyễn Quang Địch and <b>Nguyễn Huy Phương</b>	Hội nghị Điều khiển và Tự động hóa toàn quốc lần thứ 4, VCCA, ISBN 978-604-73-5569-5	2016

29	Designing and implementing the water flow monitoring and control system using GPRS communication	<b>Nguyen Huy Phuong,</b> Bui Dang Thanh	Proceedings the 9th AUN/SEED-Net regional conference on electrical and electronics engineering, ISBN 978-604-93-8944-3	2016
----	--------------------------------------------------------------------------------------------------	---------------------------------------------	------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------	------

**2.3. Các nhiệm vụ khoa học và công nghệ (chương trình và đề tài tương đương cấp Bộ trở lên)**

a) Tổng số chương trình, đề tài đã chủ trì/chủ nhiệm: ...1... cấp Nhà nước; ...1... cấp Bộ và tương đương.

b) Danh mục đề tài tham gia đã được nghiệm thu trong 05 năm liền kề với thời điểm được bổ nhiệm thành viên Hội đồng gần đây nhất (*tên đề tài, mã số, thời gian thực hiện, cấp quản lý đề tài, trách nhiệm tham gia trong đề tài*):

Tên đề tài, dự án, nhiệm vụ KH&CN đã tham gia	Thời gian (bắt đầu - kết thúc)	Thuộc Chương trình (nếu có)	Tình trạng (đã nghiệm thu, chưa nghiệm thu)
Nghiên cứu thiết kế và chế tạo hệ truyền động servo xoay chiều ba pha	2016-2019	ĐTĐLCN.44/16	Chủ nhiệm đề tài. Đã nghiệm thu – Xuất sắc
Nghiên cứu thiết kế chế tạo biến tần 6 pha dùng cho động cơ điện từ trường dọc trục có stator kép	2015-2017	Bộ GD&ĐT	Chủ nhiệm đề tài. Đã nghiệm thu – Đạt yêu cầu
Nghiên cứu thiết kế chế tạo động cơ điện tiết kiệm năng lượng sử dụng vật liệu có mật độ từ cảm cao	2016-2018	KC05.02/16-20	Tham gia. Đã nghiệm thu – Đạt yêu cầu
Nghiên cứu thiết kế chế tạo hệ thống kiểm nghiệm bộ ổn định công suất PSS ứng dụng cho nhà máy điện	2020-2022	83/HĐ-KHCN-EVNGENCO1-BKHN	Tham gia. Đang thực hiện

**2.4. Công trình khoa học khác (nếu có)**

a) Tổng số công trình khoa học khác:

- Tổng số có: ..... sáng chế, giải pháp hữu ích
- Tổng số có: ..... tác phẩm nghệ thuật
- Tổng số có: ..... thành tích huấn luyện, thi đấu

b) Danh mục bằng độc quyền sáng chế, giải pháp hữu ích, tác phẩm nghệ thuật, thành tích huấn luyện, thi đấu trong 5 năm trở lại đây (*tên tác giả, tên công trình, số hiệu văn bằng, tên cơ quan cấp*):

.....

**2.5. Hướng dẫn nghiên cứu sinh (NCS) đã có quyết định cấp bằng tiến sĩ**

a) Tổng số: .....1.....NCS đã hướng dẫn chính

b) Danh sách NCS hướng dẫn thành công trong 05 năm liền kề với thời điểm được bổ nhiệm thành viên Hội đồng gần đây nhất (*Họ và tên NCS, đề tài luận án, cơ sở đào tạo, năm bảo vệ thành công, vai trò hướng dẫn*):

NCS: Vũ Đình Đạt. Đề tài: Nghiên cứu nâng cao chất lượng ổ từ kiểu lai. Trường Đại học Bách khoa Hà Nội. Năm bảo vệ 2021

### **3. Các thông tin khác**

**3.1. Danh mục các công trình khoa học chính trong cả quá trình** (*Bài báo khoa học, sách chuyên khảo, giáo trình, sáng chế, giải pháp hữu ích, tác phẩm nghệ thuật, thành tích huấn luyện, thi đấu...; khi liệt kê công trình, có thể thêm chú dẫn về phân loại tạp chí, thông tin trích dẫn...)*):

.....

**3.2. Giải thưởng về nghiên cứu khoa học trong và ngoài nước** (*nếu có*):

.....

**3.3. Các thông tin về chỉ số định danh ORCID, hồ sơ Google scholar, H-index, số lượt trích dẫn** (*nếu có*):

.....

### **3.4. Ngoại ngữ**

- Ngoại ngữ thành thạo phục vụ công tác chuyên môn: tiếng Nga, tiếng Anh
- Mức độ giao tiếp bằng tiếng Anh: B2

*Tôi xin cam đoan những điều khai trên là đúng sự thật, nếu sai tôi xin hoàn toàn chịu trách nhiệm trước pháp luật.*

Hà Nội, ngày 29 tháng 5 năm 2022

**NGƯỜI KHAI**

(Ký và ghi rõ họ tên)

**Nguyễn Huy Phương**